

TRANSFORMACIONES DE MÖBIUS

1. INTRODUCCIÓN

Si $a, b, c, d \in \mathbb{C}$ verifican $ad - cb \neq 0$, la aplicación $S : \mathbb{C}_\infty \rightarrow \mathbb{C}_\infty$ de la forma

$$\forall z \in \mathbb{C}, \quad S(z) = \frac{az + b}{cz + d} \quad \text{y} \quad S(\infty) = \frac{a}{c}, \quad \left(\frac{w}{0} = \infty, w \neq 0\right),$$

recibe el nombre de *transformación de Möbius*. Los coeficientes a, b, c y d , que intervienen en la definición de S , son únicos, salvo producto por un escalar $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$, pues, obviamente

$$\forall z \in \mathbb{C}_\infty, \quad S(z) = \frac{az + b}{cz + d} = \frac{\lambda az + \lambda b}{\lambda cz + \lambda d}.$$

Observemos que no puede ser $a = 0 = c$ ó $d = 0 = b$ porque ambas situaciones conducen a que $ad - bc = 0$. Algunas transformaciones de Möbius S reciben nombres especiales, a saber:

- (1) S es una *traslación* si $S(z) = z + a$.
- (2) S es una *homotecia o dilación* si $S(z) = az$ con $a \neq 0$.
- (3) S es una *rotación* si $S(z) = e^{i\theta}z$.
- (4) Finalmente, si $S(z) = 1/z$, S es una *inversión*.

Proposición 1. Sea $S(z) = \frac{az+b}{cz+d}$ una transformación de Möbius. Entonces

(1) $S \in \mathcal{M}(\mathbb{C})$, es decir, S es meromorfa en \mathbb{C} con un polo simple en $-\frac{d}{c}$, que puede ser $-\frac{d}{c} = \infty$, si $c = 0$.

(2) $S : \mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\} \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\}$ es una biyección holomorfa cuya inversa $S^{-1} : \mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\} \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\}$ es también transformación de Möbius verificando que $S^{-1}(z) = \frac{dz-b}{-cz+a}$.

(3) $S : \mathbb{C}_\infty \rightarrow \mathbb{C}_\infty$ es un homeomorfismo.

Demostración. (1) es inmediato.

(2) Un pequeño cálculo permite obtener la expresión de la inversa S^{-1} , que es $S^{-1}(z) = \frac{dz-b}{-cz+a}$ y tiene un polo en $\frac{a}{c}$ (puede ser ∞). Es inmediato que S^{-1} es también una transformación de Möbius tal que $S \circ S^{-1} = id$ sobre $\mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\}$ y que $S^{-1} \circ S = id$ sobre $\mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\}$.

(3) es inmediato. □

Proposición 2. Si $S(z) = \frac{az+b}{cz+d}$ es una transformación de Möbius, S es la composición de un número finito de traslaciones, dilaciones e inversiones.

Demostración. (A) **Sea $c = 0$.** Entonces $S(z) = S_2 \circ S_1(z)$ siendo

$$S_1(z) = \frac{a}{d}z \quad (\text{una dilación}) \quad \text{y} \quad S_2(z) = z + \frac{b}{d} \quad (\text{una traslación}).$$

(B) Sea $c \neq 0$. En este caso $S = S_4 \circ S_3 \circ S_2 \circ S_1$, siendo

$$S_1(z) = z + \frac{d}{c}, \quad S_2(z) = \frac{1}{z}, \quad S_3(z) = \frac{bc-ad}{c^2}z \quad \text{y} \quad S_4(z) = z + \frac{a}{c}.$$

□

Proposición 3. *Si S, T son transformaciones de Möbius, S^{-1} y $S \circ T$ son también transformaciones de Möbius. En consecuencia, el conjunto de las transformaciones de Möbius constituyen para la composición un grupo no conmutativo de transformaciones.*

Demostración. (A) Ya sabemos (ver la Proposición 1) que, si S es transformación de Möbius, existe la inversa S^{-1} , que es transformación de Möbius.

(B) Veamos que, si S y T son transformaciones de Möbius, $S \circ T$ es también transformación de Möbius. Para ello, teniendo en cuenta la Proposición 2, bastará comprobar este hecho cuando S es una traslación ó una dilación ó una inversión y esta comprobación es rutinaria.

(C) En consecuencia, el conjunto de las transformaciones de Möbius constituyen para la composición un grupo no conmutativo de transformaciones. □

2. PUNTOS FIJOS

Los puntos fijos de la transformación de Möbius $S(z) = \frac{az+b}{cz+d}$ son los puntos $z \in \mathbb{C}_\infty$ tales que $z = S(z) = \frac{az+b}{cz+d}$. Resolviendo esta ecuación, se obtienen los siguientes puntos:

Sea $c = 0$. En este caso $z = \infty$ es punto fijo. Los puntos fijos finitos se obtienen resolviendo la ec. $z = \frac{a}{d}z + \frac{b}{d}$. Sale el punto $z = \frac{b}{d-a}$, que si $d = a$ es $z = \infty$, por lo que, en este caso (es decir, $c = 0 = a - d$), el punto $z = \infty$ es punto fijo doble.

Sea $c \neq 0$. En este caso ∞ no es punto fijo. Los puntos fijos salen resolviendo la ec.

$$cz^2 + (d-a)z - b = 0.$$

Hay ó dos soluciones distintas ó una doble en \mathbb{C} .

Resumiendo, si S es una transformación de Möbius tal que $S \neq id$, entonces S tiene dos y sólo dos puntos fijos, aunque puede aparecer un único punto fijo doble.

Corolario 4. *Sean S, T dos transformaciones de Möbius y $z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}_\infty$ tres puntos distintos dos a dos, tales que $S(z_i) = T(z_i)$, $i = 1, 2, 3$. Entonces $S = T$.*

Demostración. La transformación $T^{-1} \circ S$ tiene tres puntos fijos distintos. Por tanto $T^{-1} \circ S = id$, es decir, $S = T$. □

3. LA RAZÓN CRUZADA

Sean $z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}_\infty$ tres puntos distintos. Definimos $S = S_{(z_2, z_3, z_4)} : \mathbb{C}_\infty \rightarrow \mathbb{C}_\infty$ de la siguiente forma:

$$\begin{aligned}
S(z) &= \left(\frac{z - z_3}{z - z_4} \right) / \left(\frac{z_2 - z_3}{z_2 - z_4} \right) \quad \text{si } z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}, \\
S(z) &= \frac{z - z_3}{z - z_4} \quad \text{si } z_2 = \infty, \\
S(z) &= \frac{z_2 - z_4}{z - z_4} \quad \text{si } z_3 = \infty, \\
S(z) &= \frac{z - z_3}{z_2 - z_3} \quad \text{si } z_4 = \infty.
\end{aligned}$$

Observemos que la transformación S así definida es la única transformación de Möbius verificando $S(z_2) = 1$, $S(z_3) = 0$ y $S(z_4) = \infty$. Si $z_1 \in \mathbb{C}_\infty$ es otro punto de \mathbb{C}_∞ y $S = S_{(z_2, z_3, z_4)}$ es la transformación de Möbius antes definida, la razón cruzada (z_1, z_2, z_3, z_4) (por este orden) se define como

$$(z_1, z_2, z_3, z_4) = S(z_1).$$

Proposición 5. Sean $z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}_\infty$ puntos distintos y $w_2, w_3, w_4 \in \mathbb{C}_\infty$ también distintos dos a dos. Entonces existe una única transformación de Möbius T tal que $Tz_i = w_i$, $i = 2, 3, 4$.

Demostración. Ya sabemos que, caso de existir T , debe ser única, porque una transformación de Möbius con tres puntos fijos distintos es, necesariamente, la identidad. Definimos las transformaciones de Möbius S_1, S_2 de la siguiente forma

$$S_1(z) = (z, z_2, z_3, z_4) \quad \text{y} \quad S_2(z) := (z, w_2, w_3, w_4), \quad \forall z \in \mathbb{C}_\infty.$$

Es claro que la transformación de Möbius que buscamos es $T := S_2^{-1} \circ S_1$. \square

Proposición 6. Sean $z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}_\infty$ puntos distintos y $T : \mathbb{C}_\infty \rightarrow \mathbb{C}_\infty$ una transformación de Möbius. Entonces

$$(z, z_2, z_3, z_4) = (Tz, Tz_2, Tz_3, Tz_4), \quad \forall z \in \mathbb{C}_\infty.$$

Demostración. Sean $S = S_{(z_2, z_3, z_4)}$ la transformación asociada a los puntos z_2, z_3, z_4 y $M := S \circ T^{-1}$. Entonces

$$M(Tz_2) = 1, \quad M(Tz_3) = 0 \quad \text{y} \quad M(Tz_4) = \infty.$$

Entonces $M = S_{(Tz_2, Tz_3, Tz_4)}$. Por tanto, para todo $w \in \mathbb{C}_\infty$ se verifica

$$S \circ T^{-1}(w) = M(w) = (w, Tz_2, Tz_3, Tz_4).$$

Por tanto, para todo $z \in \mathbb{C}_\infty$, poniendo $w = Tz$, obtenemos

$$(z, z_2, z_3, z_4) = S(z) = M(Tz) = (Tz, Tz_2, Tz_3, Tz_4).$$

\square

A continuación se hace uso del concepto de circunferencia de \mathbb{C}_∞ . En este concepto se incluyen las circunferencias de \mathbb{C} y los conjuntos $r \cup \{\infty\}$, siendo r una recta de \mathbb{C} . Indicaremos $\mathbb{R}_\infty := \mathbb{R} \cup \{\infty\}$.

Lema 7. Si S es una transformación de Möbius, $S^{-1}(\mathbb{R}_\infty)$ es una circunferencia de \mathbb{C}_∞ .

Demostración. Sea $S(z) = \frac{az+b}{cz+d}$, $\forall z \in \mathbb{C}_\infty$. Sea $w \in \mathbb{C}_\infty$ y supongamos que $S(w) \in \mathbb{R}_\infty$. Entonces

$$\frac{aw+b}{cw+d} = S(w) = \overline{S(w)} = \frac{\overline{aw+b}}{\overline{cw+d}}, \quad (3.1)$$

de donde obtenemos que

$$(a\bar{c} - \bar{a}c)|w|^2 + (a\bar{d} - \bar{b}c)w + (b\bar{c} - d\bar{a})\bar{w} + (b\bar{d} - \bar{b}d) = 0. \quad (3.2)$$

Distinguimos dos casos:

Caso 1: supongamos que $a\bar{c} \in \mathbb{R}$. Entonces $a\bar{c} - \bar{a}c = 0$. Poniendo $a\bar{d} - \bar{b}c =: \alpha/2$ y $\beta := i(b\bar{d} - \bar{b}d) \in \mathbb{R}$, la ec. (3.2) se convierte en

$$0 = \mathcal{I}m(\alpha w) - \beta = \mathcal{I}m(\alpha w - i\beta),$$

que es la ec. de una recta de \mathbb{C}_∞ . Observemos que $w = \infty$ es solución de (3.1) porque

$$S(\infty) = \frac{a}{c} = \frac{\bar{a}}{\bar{c}} = \overline{S(\infty)}.$$

Caso 2: Supongamos que $a\bar{c} \notin \mathbb{R}$. Entonces $a\bar{c} - \bar{a}c \neq 0$. Dividiendo la ec. (3.2) por $a\bar{c} - \bar{a}c$ obtenemos

$$|w|^2 + \frac{a\bar{d} - \bar{b}c}{a\bar{c} - \bar{a}c}w + \frac{b\bar{c} - d\bar{a}}{a\bar{c} - \bar{a}c}\bar{w} - \frac{\bar{b}d - b\bar{d}}{a\bar{c} - \bar{a}c} = 0. \quad (3.3)$$

Poniendo

$$\gamma := \frac{b\bar{c} - d\bar{a}}{a\bar{c} - \bar{a}c} \quad \text{y} \quad \delta := \frac{\bar{b}d - b\bar{d}}{a\bar{c} - \bar{a}c} \in \mathbb{R},$$

la ec. (3.3) se convierte en

$$0 = |w|^2 + \bar{\gamma}w + \gamma\bar{w} - \delta = |w|^2 + \bar{\gamma}w + \gamma\bar{w} + |\gamma|^2 - (|\gamma|^2 + \delta) = |w + \gamma|^2 - (|\gamma|^2 + \delta), \quad (3.4)$$

es decir

$$|w + \gamma|^2 = (|\gamma|^2 + \delta) = \left| \frac{ad - bc}{a\bar{c} - \bar{a}c} \right|.$$

Se trata de una circunferencia de centro $-\gamma$ y radio $(|\gamma|^2 + \delta)^{1/2}$. \square

Proposición 8. Sean $z_1, z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}_\infty$ puntos distintos de \mathbb{C}_∞ . Son equivalentes:

(a) $(z_1, z_2, z_3, z_4) \in \mathbb{R}_\infty$.

(b) Los cuatro puntos pertenecen a una circunferencia de \mathbb{C}_∞ .

Demostración. Sea $S := S_{(z_2, z_3, z_4)}$. Por el Lema 7 se verifica que $S(z_1) = (z_1, z_2, z_3, z_4) \in \mathbb{R}_\infty$ sii z_1 está en la circunferencia determinada por z_2, z_3 y z_4 . \square

Proposición 9. Toda transformación de Möbius transforma circunferencias de \mathbb{C}_∞ en circunferencias de \mathbb{C}_∞ .

Demostración. Sean $z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}_\infty$ tres puntos distintos y Γ la circunferencia que determinan en \mathbb{C}_∞ . Sean S una transformación de Möbius, $w_i := S(z_i)$, $i = 2, 3, 4$, y Γ' la circunferencia determinada por los tres puntos (distintos) w_2, w_3, w_4 . Sea $z \in \mathbb{C}_\infty$. Se tiene que $z \in \Gamma$ sii $(z, z_2, z_3, z_4) \in \mathbb{R}_\infty$ (por la Proposición 8) sii $(Sz, w_2, w_3, w_4) \in \mathbb{R}_\infty$ (por la Proposición 6) sii $Sz \in \Gamma'$ (por la Proposición 8). \square

Corolario 10. *Dadas dos circunferencias Γ y Γ' de \mathbb{C}_∞ , existe (hay muchas) una transformación de Möbius que transforma Γ en Γ' . De hecho, dados tres puntos distintos $z_2, z_3, z_4 \in \Gamma$ y otros tres también distintos $w_2, w_3, w_4 \in \Gamma'$, existe una única transformación de Möbius T que transforma Γ en Γ' tal que $Tz_i = w_i$, $i = 2, 3, 4$.*

Demostración. Por la Proposición 5 existe una única transformación de Möbius T tal que $Tz_i = w_i$, $i = 2, 3, 4$. Por la Proposición 9 necesariamente $T(\Gamma) = \Gamma'$. \square

4. ORIENTACIÓN DE CIRCUNFERENCIAS DE \mathbb{C}_∞

Si Γ es una circunferencia de \mathbb{C}_∞ , dada una tripleta ordenada $\mathcal{O} := (z_2, z_3, z_4)$ de puntos distintos de Γ , queda determinada una *orientación* ó sentido de recorrido de Γ . Dicho sentido de recorrido (positivo respecto de \mathcal{O}) consiste en ir (sin salirse de Γ) de z_2 a z_3 (sin pasar por z_4), luego a z_4 y, finalmente, a z_2 , sin pasar por z_3 . Además, \mathbb{C}_∞ queda dividido en tres subconjuntos disjuntos, a saber:

(a1) El propio Γ , que por la Proposición 8 es

$$\Gamma = \{z \in \mathbb{C}_\infty : \mathcal{I}m(z, z_2, z_3, z_4) = 0\}.$$

(a2) La región derecha $D(\Gamma, \mathcal{O})$ de Γ que es

$$D(\Gamma, \mathcal{O}) = \{z \in \mathbb{C}_\infty : \mathcal{I}m(z, z_2, z_3, z_4) > 0\}.$$

(a3) La región izquierda $I(\Gamma, \mathcal{O})$ de Γ que es

$$I(\Gamma, \mathcal{O}) = \{z \in \mathbb{C}_\infty : \mathcal{I}m(z, z_2, z_3, z_4) < 0\}.$$

Observemos que, efectivamente, los conjuntos $D(\Gamma, \mathcal{O})$ y $I(\Gamma, \mathcal{O})$ son ambas regiones de $\mathbb{C}_\infty \setminus \Gamma$, porque son abiertos conexos disjuntos cuya unión es $\mathbb{C}_\infty \setminus \Gamma$.

Proposición 11. *[Ppio. de orientación] Sean Γ_1 y Γ_2 dos circunferencias de \mathbb{C}_∞ , T una transformación de Möbius tal que $T(\Gamma_1) = \Gamma_2$, $\mathcal{O}_1 := (z_2, z_3, z_4)$ una orientación de Γ_1 y $\mathcal{O}_2 := (Tz_2, Tz_3, Tz_4)$ la correspondiente orientación de Γ_2 . Entonces $T(D(\Gamma_1, \mathcal{O}_1)) = D(\Gamma_2, \mathcal{O}_2)$ y $T(I(\Gamma_1, \mathcal{O}_1)) = I(\Gamma_2, \mathcal{O}_2)$. Es decir, las transformaciones de Möbius conservan las orientaciones, transformando la región derecha en región derecha y la izquierda en izquierda.*

Demostración. Es consecuencia inmediata de las definiciones anteriores y de la Proposición 6. \square

5. DETERMINACIÓN PRÁCTICA DE LA REGIONES DERECHA É IZQUIERDA DE UNA CIRCUNFERENCIA

Si Γ es una circunferencia de \mathbb{C}_∞ y $\mathcal{O} = (z_2, z_3, z_4)$ una tripleta de de puntos distintos de Γ , vamos a comprobar que la región derecha $D(\Gamma, \mathcal{O})$ es la región (de las dos que forman $\mathbb{C}_\infty \setminus \Gamma$) que queda a la derecha cuando nos desplazamos por Γ desde z_2 a z_4 pasando por z_3 . Por tanto, $I(\Gamma, \mathcal{O})$ es la región que queda a la izquierda en este recorrido.

Comencemos considerando la circunferencia \mathbb{R}_∞ y la tripleta $\mathcal{O}_\mathbb{R} = (1, 0, \infty)$. Por las propiedades de la razón cruzada sabemos que $(z, 1, 0, \infty) = z, \forall z \in \mathbb{C}_\infty$. Por tanto

$$D(\mathbb{R}_\infty, \mathcal{O}_\mathbb{R}) = \{z \in \mathbb{C}_\infty : \mathcal{I}m(z) > 0\},$$

que es justamente la región de $\mathbb{C}_\infty \setminus \mathbb{R}_\infty$ que se sitúa a la derecha del recorrido, cuando nos desplazamos por \mathbb{R}_∞ desde 1 a ∞ pasando por 0. Análogamente $I(\mathbb{R}_\infty, \mathcal{O}_\mathbb{R}) = \{\mathcal{I}m(z) < 0\}$, que se sitúa a la izquierda del recorrido.

Es claro que en \mathbb{R}_∞ hay muchas tripletas que determinan la misma orientación que $\mathcal{O}_\mathbb{R}$ y con las mismas regiones derecha e izquierda que $\mathcal{O}_\mathbb{R}$. En realidad, todas las tripletas de \mathbb{R}_∞ se agrupan en dos clases disjuntas \mathcal{C}^+ y \mathcal{C}^- . Los elementos de la clase \mathcal{C}^+ (en donde está $\mathcal{O}_\mathbb{R}$) determinan la misma orientación y las mismas regiones que $\mathcal{O}_\mathbb{R}$. Para los elementos de la otra clase, la orientación y las regiones son contrarias a las de $\mathcal{O}_\mathbb{R}$. Observemos que en la orientación determinada por $\mathcal{O}_\mathbb{R}$ nos vamos hacia el ∞ caminando por \mathbb{R}_∞ hacia la izquierda, mientras que en la orientación de los elementos de \mathcal{C}^- nos vamos hacia el ∞ caminando hacia la derecha.

Como cualquier circunferencia Γ de \mathbb{C}_∞ se obtiene de \mathbb{R}_∞ mediante una transformación de Möbius, que conserva las regiones derecha e izquierda por el Ppio. de orientación, es claro, por razones de continuidad, que la regla práctica, que acabamos de comprobar sobre \mathbb{R}_∞ , también se verifica para Γ .